

## 高速画像処理、高速ビジョンネットワーク、高速視覚制御、高速ロボット、自動車・ITS

# 高速知能システム研究会

**RC-112** 

山川雄司

代表幹事

山川雄司(東京大学生産技術研究所准教授)

#### 連絡先

山川雄司

Tel: 03-5452-6178

e-mail: y-ymkw@iis.u-tokyo.ac.jp

### 主旨

現存する視覚情報処理機能を有する知能システムを見ると、カメラによる画像取得および取得した画像に対する画像処理が他のセンサおよび信号処理と比較して低速であり、それに依拠した形で知能システム全体も低速となっている。すなわち、視覚情報処理系が知能システムのボトルネックとなっており、システムの高速化を妨げているのが現状である。

このような現状に対して、東京大学生産技術研究所山川研究室では、高速カメラと高速画像処理技術とをモジュールとした高速ビジョンシステムを中心として、各種センサをネットワーク上に接続し、センサネットワーク系を構築することにより実世界を高速かつ包括的に認識するとともに、駆動システム(ロボット等)へとリアルタイムにフィードバックし、実世界との動的なインタラクションの実現を目指し、人間を超える高速知能システムを開発している。

本研究会では、東京大学生産技術研究所山川研究室で研究開発を進めている、高速知能システムの開発に資する基盤技術である高速画像処理、高速視覚制御といった要素技術から、これらを統合した応用技術として高速ロボットや自動車・ITSへの実応用を目指した統合技術およびアプリケーション実現に関する研究事例を紹介する。産業界との意見交換を行い、社会実装を目指した新たな研究開発の創出を狙う。

参加費: 賛助員の場合: 30万円(別途賛助員年会費1口10万円がかかります)

非賛助員の場合:40万円

定 員:参加社数制限無し

運 営 方 法:定例研究会を年2~3回







High-speed robot system Flexible ojbect manipulation Human-robot interaction





## 特別研究会申込方法

下記連絡先まで電子メールでお申し込みください。

連絡先:一般財団法人 生産技術研究奨励会 特別研究会係

〒153-8505 東京都目黒区駒場4-6-1 東京大学生産技術研究所内Dw405

TEL: 03 (5452) 6095

e-mail: renhisho@iis.u-tokyo.ac.jp

●HPアドレス: http://www.iis.u-tokyo.ac.jp/shourei/ResearchCommitte/RC\_2024.html

●特別研究会会員規則: http://www.iis.u-tokyo.ac.jp/shourei/ResearchCommitte/RC\_gazou/rc2024/RC-kaiin-ki.pdf



			2024年度	特別研究会甲	<b>Þ込書</b>			
特別研究会会員規則に同意の上、お申し込みください。								日
(1)	特別研究会No							
(2)	貴社名	:						
(3)	参加者 (参加者) (フリガナ) ■氏 名 ■所 属 ■役 職 ■勤務先所在地	:	、代表者をご記入いただ。	き、その他の方は別紙で	で提出ください。) 			
	■電話番号	:		■Fax:				
	■E-mailアドレ	 ノス :						
(4)	事務担当連絡第 (フリガナ) ■氏 名	 た (上記(3)と : 	:同一の場合、ご記入の必	要はありません。)				
	■所 属	:						
	■役 職	:						
	■勤務先所在地	也 : 〒						
	■電話番号			■Fax :				
	■E-mailアドレ	ノス :						
			<b>賛助</b>	員について				

いずれかに○をつけてください。2と3については口数をご記入ください。

- 1. 既に賛助員である。
- 2. 既に賛助員であるが、増口する。→ 口に増口(1口につき賛助員年会費10万円)
- 3. 賛助員未入会につき、新規申込みをする。→ 口に新規申込み(1口につき賛助員年会費10万円)
- 4. 賛助員申込みをしない。

ご不明の場合には、上記までお問い合わせください。

賛助員の詳細については、http://www.iis.u-tokyo.ac.jp/shourei/memberhp.htmlをご覧ください。