



## [ITS情報空間を視る]

生産技術研究所

自動運転の車両運動制御寄附研究部門 / 次世代モビリティ研究センター (ITSセンター)  
Vehicle Dynamic Control Strategy of Automated Driving / Advanced Mobility Research Center (ITS Center)

機械情報モビリティ工学

\*Corporate Sponsored Research Program

<http://www.its.iis.u-tokyo.ac.jp/onoshin/>

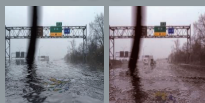
可視化  
 実社会応用  
 実シーン理解  
 情報抽出・相互補間  
 実空間センシング  
 モデリング

### ■ 自動運転の基礎技術

～より広い運行設計領域へ～

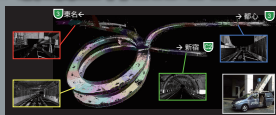


### ■ 非日常事象の発見



ドローン映像解析  
冠水シーンの認識  
CG, GANによる  
学習データ拡張

### ■ 専用計測車両によるセンシング



道路構造の三次元モデリング

### ■ 実映像合成ドライビングシミュレータ



背景部を実映像化することで現実感を高める

### ■ 情報収集・統合・可視化・配信システム



一般市民の気付きを促すことで、CO<sub>2</sub>排出削減を目指す  
千葉県柏市における社会実験の結果、排出状況などを分かりやすく配信し、  
交通行動の変容を促すことで交通からのCO<sub>2</sub>排出を8%削減できる可能性を確認

### ■ 時空間映像処理



時空間フィルタリングによる前景・背景の分離

### ■ 一般車両を想定したセンシング



▼ ドライブレコーダ映像・Web動画から再現した東日本震災前の街並みVRドラマ